



# *Sistemas Distribuídos*



## Processos



Edeyson Andrade Gomes  
[www.edeyson.com.br](http://www.edeyson.com.br)

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

## ○ **Sistemas tradicionais**

- Processos com único **Espaço de Endereçamento Virtual (EEV)** e único **Fluxo de Execução**
- 

## ○ **Sistemas distribuídos**

- EEV único com vários fluxos de execução - THREADS
  - Paralelismo para processos
- Cooperação de THREADS para a execução de tarefas
  - Servidor de Chat, de Arquivos, etc.

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

- ▶ **((THREAD ))**

- ▶ Seqüência independente de comandos de um programa.
  - ▶ Fluxo de Execução

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

## ○ Principais aplicações:

- Processamento paralelo
  - CPU bound: ganho com várias CPU
  - I/O bound: ganho sempre
    - Se uma thread está bloqueada a outra pode executar
- Aplicações que acessam dispositivos secundários lentos (disco local ou remoto) e não querem ficar esperando – síncronos - pela resposta para poder continuar executando.
- Aplicações que controlam múltiplos servidores ou múltiplos clientes.
- Melhorar funcionalidade e performance da interface gráfica.

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

## ▶ **Características:**

- ▶ *Herança* de recursos alocados pelo processo.
  - ▶ Menos custo ao SO para instanciação.
    - Arquivos, Portas de Comunicação, Memória, Ponteiros
- ▶ Possuem PC, SP, contexto, prioridade, etc;
- ▶ Disputam, entre si, pelo processador.
  - ▶ Podem executar em paralelismo real – multiprocessamento – ou virtual – multiprogramação.

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

- ▶ (( **THREADS** ))

- ▶ Pode criar threads filhas (secundárias).

- ```
HANDLE hThread; . . .
```

- ```
hThread = CreateThread(...);
```

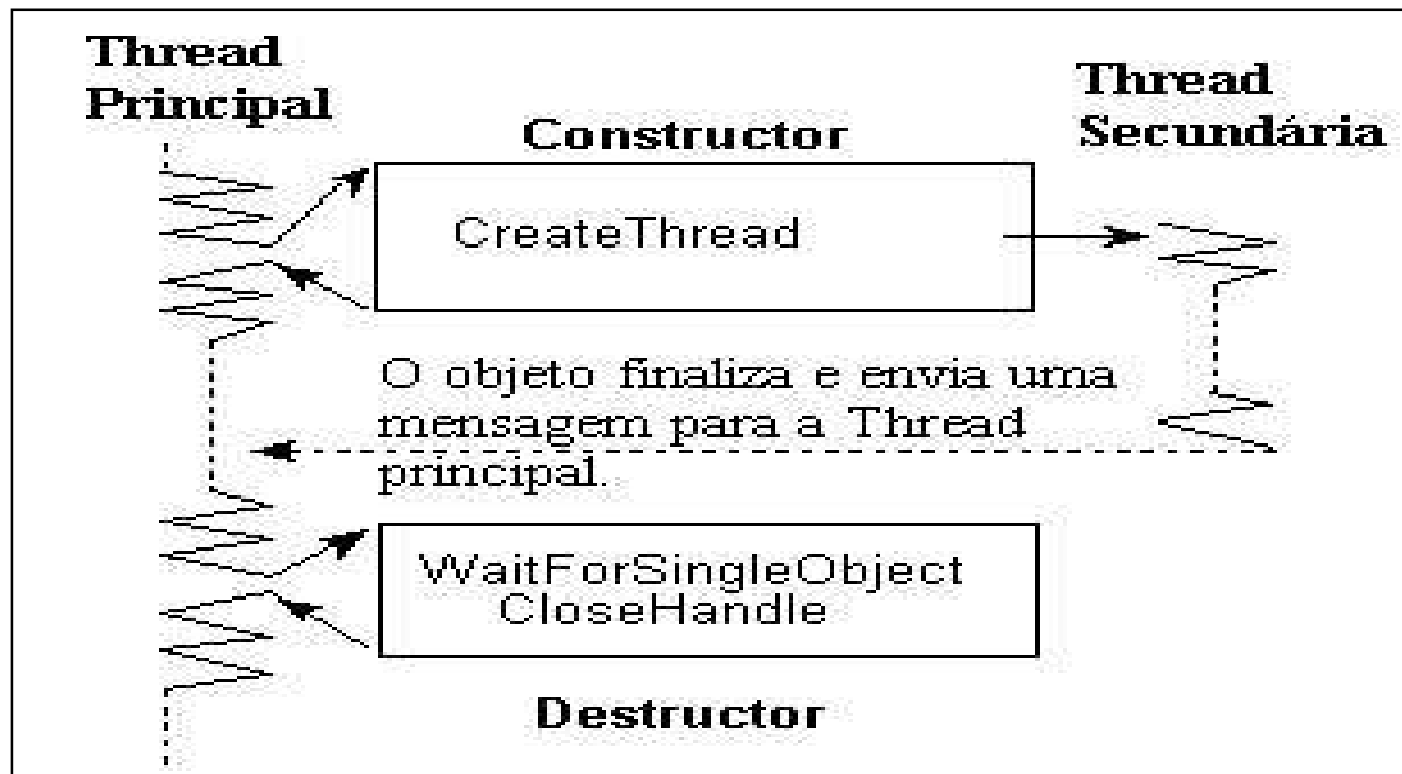
- ```
CloseHandle( hThread );
```

- THREAD secundária

- ▶ Remoção automática após término da função.

# Fluxos de Execução (THREADS)

---



# Fluxos de Execução (THREADS)

---

## ○ Diferenças de Processos Convencionais

- THREADS de um mesmo processo compartilham o mesmo EEV.
- Não existe proteção entre threads de um mesmo processo
  - Uma Thread pode ler, escrever, ou até mesmo eliminar uma pilha de outra Thread do mesmo processo
- Threads de um mesmo processo herdam desse os arquivos abertos, temporizadores, sinais, semáforos, variáveis globais, etc.

## ○ **Uso de THREADS**

- Paralelismo combinado com execução serial



# Fluxos de Execução (THREADS)

---

## ○ Metas:

- Performance
- Vazão (Throughput)

## ○ Performance

- Tempo total de computação
- Criação de Threads e Troca de Contexto
  - OVERHEAD
- CPU-Bound
  - Única Thread ou Múltiplas?
  - Sincronização.

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

- ▶ **Modelos de Alocação**

- ▶ **Dinâmica**

- ▶ **Thread é alocada por demanda**

- **Cria, usa e descarta**

- ▶ **Boa escalabilidade**

- **Pode criar novas até o limite do SO**

- ▶ **Desempenho é reduzido com tempo de criação da Thread**

- **D:\Aulas\Programas SO WIN\Threads\Threads Dinâmicas para Primos**

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

## ○ Modelos de Alocação

- **Estática**

- **Threads são pré-allocadas**

- **Aumenta o desempenho eliminando o overhead de criação antes do uso**
    - **Baixa escalabilidade pois o número de Threads é predeterminado**
      - **D:\Aulas\Programas SO WIN\Threads\Threads Estáticas para Primos**

- **Híbrido**

- **Pré-aloca n Threads**

- **Se todas forem usadas, aloca mais por demanda**

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

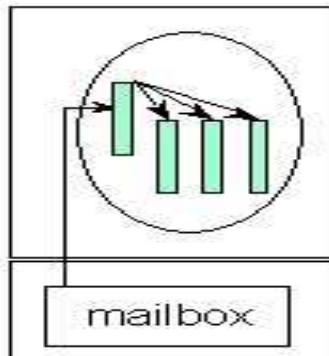
- ▶ **Modelos de Programação**
  - ▶ **Gerente / Trabalhador**
    - ▶ Thread principal – Gerente
    - ▶ Atribuição de tarefas às Threads Trabalhadoras
    - ▶ Thread Trabalhadora sinaliza estado – Livre ou Ocupada.
    - ▶ Filas – Disponibilização, pelo Gerente, de novas tarefas.
  - ▶ **Trabalho em Grupo**
  - ▶ **Linha de Montagem**

# Fluxos de Execução (THREADS)

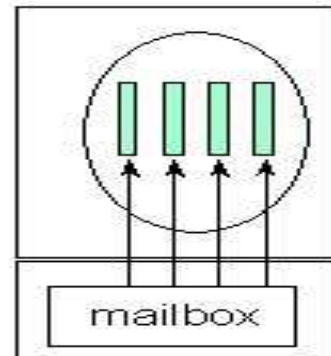
---

- ▶ Modelos de Programação
  - ▶ Gerente / Trabalhador
  - ▶ Trabalho em Grupo
    - ▶ Macro-Tarefas são divididas em micro-tarefas (Threads) concorrentes

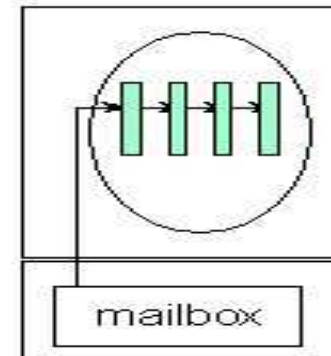
Gerente/Trabalhador



Trabalho em Grupo



Linha de Montagem



# Fluxos de Execução (THREADS)

---

- ▶ **Modelos de Implementação**
  - ▶ Nível do Kernel
  - ▶ Nível do Usuário
  - ▶ Multiplexação
  
- ▶ Um SO monotarefa pode executar aplicações com múltiplas Threads?

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

- ▶ **Modelos de Implementação**
  - ▶ **Nível do Kernel**
    - ▶ **Modelo 1:1**
      - (Ex. Windows 2000, XP, Unix)
    - ▶ Thread visível ao processo possui uma Thread correspondente no Kernel.
  - ▶ **Nível do Usuário**
    - ▶ **Modelo N:1**
      - Exemplo: DOS + Windows 3.11
    - ▶ Threads visíveis ao processo são mapeadas como uma simples Thread no Kernel.
  - ▶ **Multiplexação**
    - ▶ M threads de processo multiplexadas para N thread Kernel.

# Fluxos de Execução (THREADS)

---

## ○ Implementação no espaço de endereçamento do usuário (N:1)

- O sistema operacional não precisa suportar threads
  - Por exemplo, SO monoprogramado
- Threads executam sobre o sistema de run-time
  - O Kernel possui uma única Thread
  - O run-time escalona as Threads visíveis ao programador para a Thread do Kernel



# Fluxos de Execução (THREADS)

---

## ○ Implementação no espaço de endereçamento do usuário (N:1)

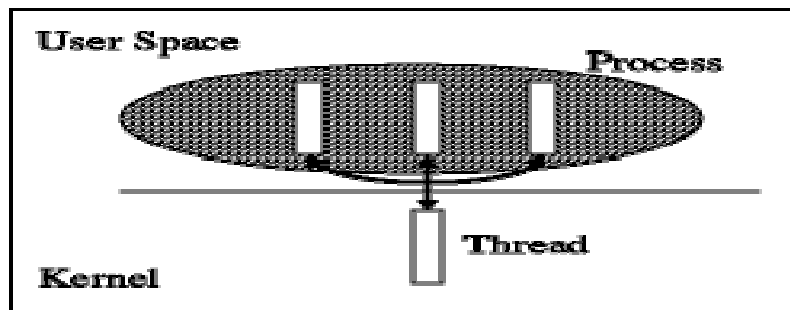
- A troca de contexto é extremamente rápida - entre threads de um mesmo processo - até que outro seja escalonado
- Escalonamento personalizado
- Melhor escalabilidade
  - Facilidade de alocação de espaço para tabelas e pilhas no espaço do usuário
- Problemas no bloqueio de threads
- Problemas na utilização do tempo do processador

# Fluxos de Execução (THREADS)

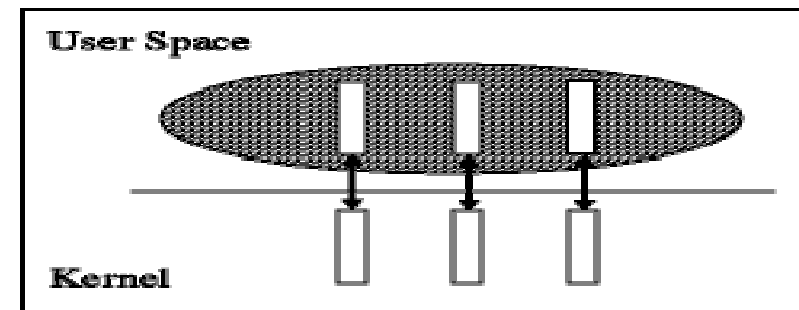
---

- ▶ **Implementação no Núcleo (1:1)**
  - ▶ Não é necessário um sistema de run-time
  - ▶ Uma tabela de threads por processo
  - ▶ Troca de contexto pode ser feita entre threads de processos diferentes
  - ▶ Bloqueio de threads simplificado
  - ▶ Execução preemptiva

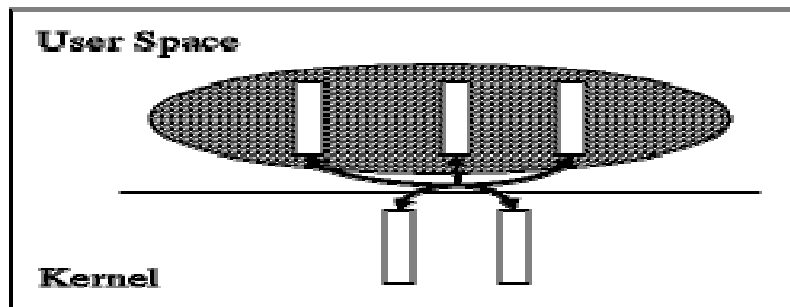
# Fluxos de Execução (THREADS)



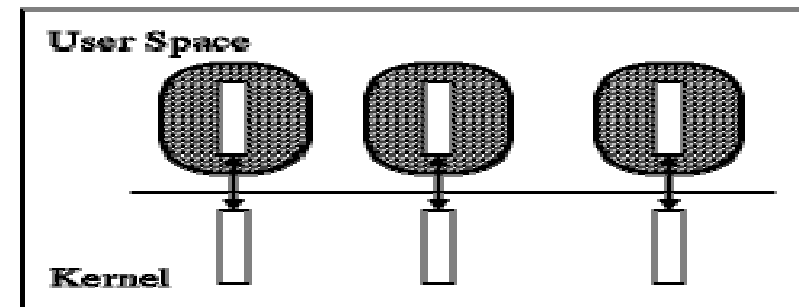
(a)



(b)



(c)



(d)

(a) N: 1

(b) 1:1, com um contexto de processo

(c) M:N

(d) Múltiplos contextos de processo

# Exemplos de Utilização

---

- ▶ Implementação de Servidor de Arquivos.
  - ▶ Thread única
    - ▶ Requisições atendidas em série
    - ▶ Baixo Throughput
  - ▶ Múltiplas Threads
    - ▶ Modelo Gerente/Trabalhador
    - ▶ O Gerente recebe as requisições dos clientes e as encaminha para as Threads de trabalho
    - ▶ Cada Thread pode atender a uma requisição diferente

# Exemplos de Utilização

---

- ▶ Implementação de Servidor de Arquivos.
  - ▶ Múltiplas Threads
    - ▶ Várias Threads podem executar ao mesmo tempo, compartilhando o processador
    - ▶ Enquanto uma thread está bloqueada, outra thread pode ser posta para executar
    - ▶ Executam em paralelo em sistemas multiprocessados
    - ▶ Todas as Threads compartilham uma mesma cache de arquivo

# Sincronização de Threads

---

## ○ Sincronização via sinais ou semáforos

- Thread fica bloqueada esperando sinais
- O bloqueio da Thread – caso essa não seja a única do processo – NÃO bloqueia o processo

## • Modelo Produtor-Consumidor

### ○ Paralelismo Inerente

### ○ Compartilhamento de recurso

#### ○ Buffer de mensagens

### ○ Utilização de Threads maximiza a utilização do Buffer

# Gerência de Threads

---

## ○ Threads Estáticas

- O número de threads é definido quando o programa é escrito ou compilado
- Uma pilha de tamanho fixo é associada a cada thread
- Menor flexibilidade

## ○ Threads Dinâmicas

- Threads criadas e destruídas em tempo de execução
  - Alocação por demanda
- O tamanho da pilha é passado como parâmetro para a chamada de sistema de criação de thread

# Compartilhamento de Dados

---

- Área de dados global do Processo é compartilhada por suas Threads
  - Dados armazenados num espaço de endereçamento comum
- Regiões Críticas controladas através de Exclusão Mútua
  - Utilização de semáforos binários - mutex
  - Operações sobre a variável mutex:
    - UP e Down - modelo padrão
    - LOCK, UPLOCK e TRYLOCK (falha no down)
  - Variáveis condicionais para alocação de recursos
    - Sincronizadores de eventos.
    - Wait (condição)
    - WakeUp (condição)



# Exemplos

---

## Threads Concorrentes

lock mutex;

verifica estruturas de dados;

while (ocupado(RI))

wait (CI)

RI = ocupado

unlock mutex;

lock mutex;

RI = livre;

unlock mutex;

wakeup (C1);

**While** força o TESTE.

# Exemplos

---

## Threads Concorrentes – MS Visual C++

```
HANDLE hMutex;
```

```
HANDLE hEmptySem;
```

```
HANDLE hFullSem;
```

```
hMutex = CreateMutex(NULL, FALSE, "Buffer_Mutex");
```

```
hEmptySem = CreateSemaphore(NULL, MAX_ITEM,  
MAX_ITEM, "Empty_Sem")
```

```
hFullSem = CreateSemaphore(NULL, 0,  
MAX_ITEM, "Full_Sem")
```

# Exemplos

---

## Threads Concorrentes

### (( PRODUTOR ))

```
WaitForSingleObject(hEmptySem, INFINITE);
```

```
WaitForSingleObject(hMutex, INFINITE);
```

```
enter_item(item);
```

```
ReleaseMutex(hMutex);
```

```
ReleaseSemaphore(hFullSem, 1, NULL);
```

# Exemplos

---

## Threads Concorrentes

### (( CONSUMIDOR ))

```
WaitForSingleObject(hFullSem, INFINITE);
```

```
WaitForSingleObject(hMutex, INFINITE);
```

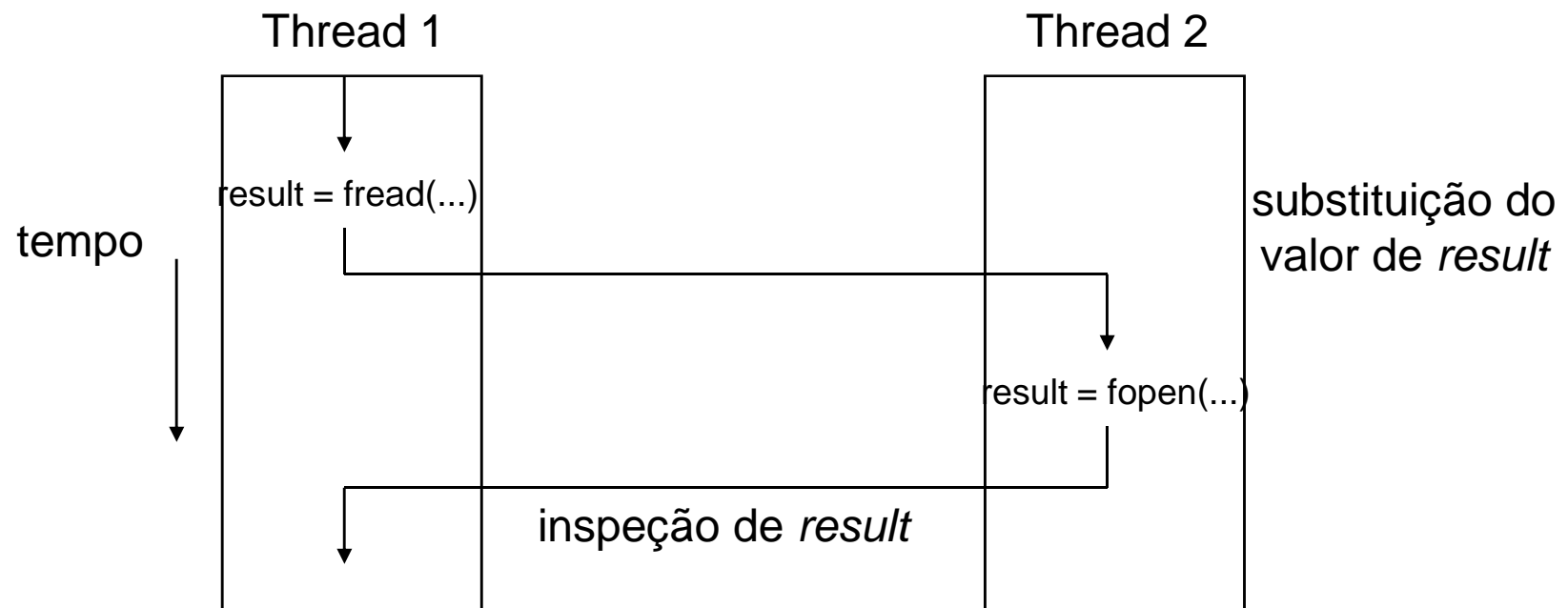
```
remove_item(item);
```

```
ReleaseMutex(hMutex);
```

```
ReleaseSemaphore(hEmptySem, 1, NULL);
```

# Compartilhamento de Dados

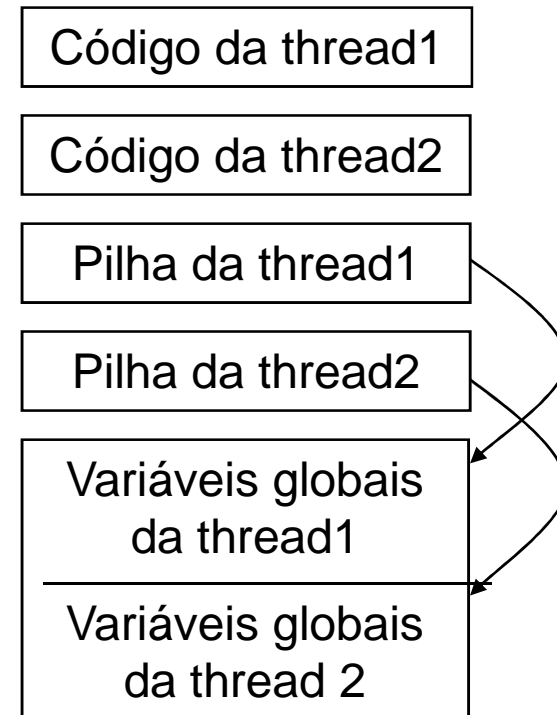
- Variáveis globais de uma thread
  - ○ compartilhamento de variáveis globais pode gerar conflitos (result controla o resultado da operação)



# Compartilhamento de Dados

---

- ▶ Soluções para problemas de compartilhamento de variáveis globais
  - ▶ Proibição do uso de variáveis globais
  - ▶ Variáveis privadas globais de cada thread
    - ▶ Limitação de linguagens - Cópia



# Escalonamento

---

- ▶ Mesmos algoritmos de escalonamento de processos convencionais
  - ▶ prioridade
  - ▶ round-robin
- ▶ Normalmente definido pelo usuário
- ▶ Exemplos:

```
hThread1 = CreateThread (NULL, 0,  
    (LPTHREAD_START_ROUTINE)ThreadProc, (LPVOID)pColor1, 0,  
    (LPDWORD)&ThreadID1);  
  
SetThreadPriority (hThread1, THREAD_PRIORITY_IDLE);  
  
SuspendThread (hThread1);  
  
ResumeThread (hThread1);
```



# Modelos de Sistemas



# Modelos de Sistemas

---

- ▶ **Organização de processadores em Sistemas Distribuídos.**

- ▶ Modelos:

- ▶ Estações de Trabalho.
- ▶ Pool de Processadores.

- ▶ ***Modelo de Estações de Trabalho***

- ▶ O sistema é constituído de estações de trabalho conectadas pela rede de comunicação

# Modelos de Sistemas

---

- ▶ **Modelo de Pool de Processadores**
  - ▶ O sistema é constituído por um servidor de processamento (pool) com múltiplas CPUs.
  
- ▶ **Modelo híbrido**

# Modelo de Estações de Trabalho

---

- ▶ **Tipos de Estações de Trabalho**
  - ▶ Dedicadas ou compartilhadas
    - ▶ Com usuário ou ociosa.
  - ▶ Com disco ou sem disco

# Modelo de Estações de Trabalho

---

## ▶ **Estações sem Disco**

### ▶ *Vantagens:*

- ▶ Menor Custo
- ▶ Manutenibilidade
  - Distribuição de novas versões de software
  - Backup centralizado
- ▶ Simetria e flexibilidade
  - Uso igual em qualquer estação
  - Transparência.

# Modelo de Estações de Trabalho

---

- ▶ **Estações com Disco**

- ▶ Maior Custo

- ▶ **Utilização dos Discos:**

- ▶ Paginação e arquivos temporários
  - ▶ A memória virtual é local, evitando a requisição de SWAP via rede.
  - ▶ Redução de carga na rede.
  - ▶ Arquivos temporários podem ser criados localmente : compilações, etc.

# Modelo de Estações de Trabalho

---

- ▶ **Estações com Disco**

- ▶ Maior Custo

- ▶ **Utilização dos Discos:**

- ▶ + Arquivos binários.
- ▶ Código executável de aplicativos é armazenado localmente
- ▶ Reduz ainda mais a carga na rede
- ▶ Complexidade adicional na atualização de software:
  - Distribuição automática de versões
  - Controle de versões

# Modelo de Estações de Trabalho

---

## ▶ **Utilização dos Discos:**

### ▶ *Memória Cache de Blocos*

- ▶ Problemas de consistência de cache
- ▶ Maior performance

### ▶ Sistema de arquivos completo

- ▶ Minimiza tráfego na rede
- ▶ Elimina a necessidade de servidores de arquivo
- ▶ Sistema operacional de rede: possibilidade de acesso a arquivos remotos
- ▶ Perda de transparência

# Modelo de Estações de Trabalho

---

## ▶ **Vantagens do Modelo**

- ▶ Simplicidade
- ▶ Tempo de resposta garantido
  - ▶ Poder de computação fixo para cada usuário
- ▶ Autonomia do usuário
- ▶ Maior disponibilidade do sistema com discos locais
  - ▶ Uma falha no servidor de arquivos não inviabiliza a utilização do sistema



# Modelo de Estações de Trabalho

---

## ▶ **Desvantagens do Modelo**

### ▶ Desperdício de Recursos

- ▶ Estações ociosas.
- ▶ O poder computacional de estações ociosas não é utilizado por usuários (ou processos) que necessitam de capacidade extra.

# Utilização de Estações Ociosas

---

- ▶ Em períodos de pico, a ociosidade de estações chega a 30% ou mais.
  
- ▶ Execução remota de tarefas
  - ▶ comando *rsh* do Unix BSD:  

```
rsh máquina comando
```

# Utilização de Estações Ociosas

---

- ▶ **Problemas com essa abordagem**
  - ▶ O usuário faz o balanceamento da carga
    - ▶ Informa qual máquina usar.
  - ▶ O programa executa no ambiente remoto
    - ▶ Ambientes possivelmente diferentes.
  - ▶ Máquina remota passa a ser utilizada por usuário
    - ▶ O que fazer com o processo remoto?

# Utilização de Estações Ociosas

---

## ○ Problemas a resolver:

- Como achar uma estação ociosa?
- Como executar um processo remoto de forma transparente?
- O que fazer quando o usuário da estação volta a utilizá-la?

## ○ Achando uma estação ociosa

- O que é uma estação ociosa?
- Cada sistema tem uma visão diferente:
  - Estação sem nenhum usuário conectado?
  - uma estação sem nenhum processos de usuário executando?
  - Diferenças na carga de duas estações ociosas

# Utilização de Estações Ociosas

---

- ▶ **Algoritmos para localizar estações ociosas:**
- ▶ **Dirigidos pelos servidores**
  - ▶ A máquina ociosa anuncia seu estado
  - ▶ **Registro**
    - ▶ Replicação do registro
    - ▶ REMOTE command
    - ▶ Executa o comando numa máquina ociosa registrada

# Utilização de Estações Ociosas

---

- **Algoritmos para localizar estações ociosas:**

- **Dirigidos pelos servidores**

- ***Disseminação de ociosidade via broadcast***

- Todas as máquinas mantêm o arquivo de máquinas ociosas
    - Localização de máquina ociosa numa tabela local

- **Possibilidade de condições de corrida**

- *REMOTE* apaga o registro da máquina ociosa escolhida do registro local sempre que seu processador for utilizado

# Utilização de Estações Ociosas

---

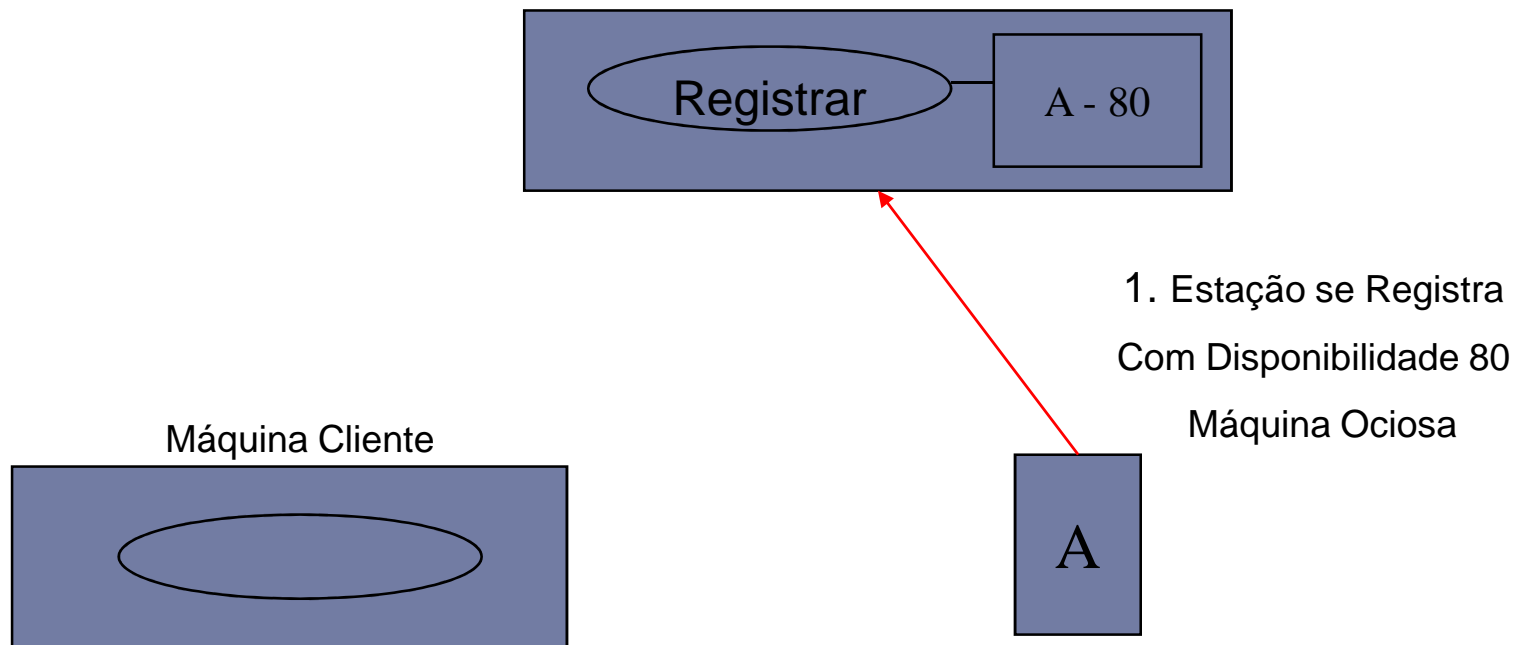
## ○ Algoritmos para localizar estações ociosas:

### ○ Dirigidos pelos Clientes

- *REMOTE* dissemina pedidos para estações ociosas
- em sistemas heterogêneos, os pedidos podem conter os requisitos (memória, co-processador, etc) para a execução do processo e as máquinas que cumprirem tal requisito respondem
- Pode-se retardar a resposta das máquinas ociosas - quanto maior a carga de trabalho, maior o atraso da resposta-.
  - Respostas de máquinas mais ociosas chegam primeiro

# Utilização de Estações Ociosas

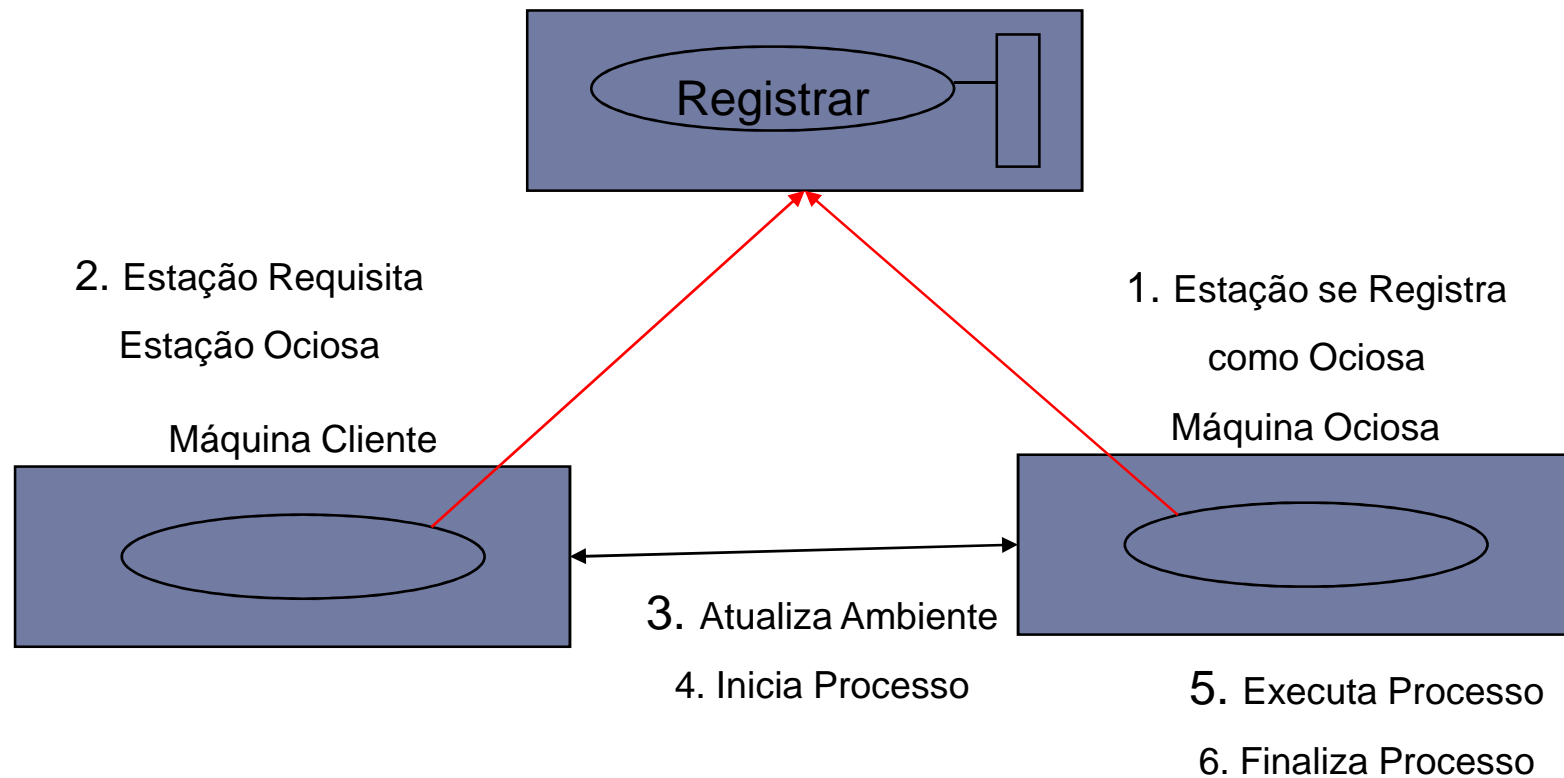
---





# Utilização de Estações Ociosas

---



# Utilização de Estações Ociosas

---

## ○ Executando um processo remoto

- Movimentação do código
- Igualar o ambiente de execução
  - Visão do sistema de arquivos
  - Diretório de trabalho
  - Variáveis de ambiente
- Chamadas ao Sistema (System Call)
  - READ? O que o Kernel faz?
  - Sistema de arquivo centralizado X distribuído
  - Clientes com ou sem disco
    - processamento local

# Utilização de Estações Ociosas

---

- ▶ **Evitando carga remota indesejada**
  - ▶ Desprezar
    - ▶ Acaba com a noção de estação pessoal
  - ▶ Cancelar tarefas remotas
    - ▶ Perda de processamento já realizado
    - ▶ Possibilidade de inconsistências
    - ▶ Tratamento de interrupções: um sinal é enviado ao processo remoto, solicitando que ele termine
    - ▶ Necessidade de deixar a máquina como encontrou
  - ▶ Migração de tarefas remotas
    - ▶ Complicado: como migrar as estruturas do núcleo?

# Modelo do *Pool* de Processadores

---

- Alocação dinâmica de processadores a processos
- Usuários necessitam de interface gráfica de alta qualidade e bom desempenho
  
- **Motivação:**
  - Custo mais acessível de processadores, podendo existir um número maior de processadores do que de usuários
  - A idéia de centralizar o processamento da mesma forma que foi feito com o armazenamento
- Melhor relação custo/desempenho
- Facilidade de crescimento incremental

# Modelo do *Pool* de Processadores

---

- ▶ Teoria das filas
  - ▶ TE - Taxa de Entrada (requisições/segundo)
  - ▶ TS - Taxa de Saída (requisições/segundo)
  - ▶ Para um sistema estável, necessita-se de:
    - ▶  $TS > TE$
  - ▶ Tempo médio de resposta é:  $T = I / (TS - TE)$
  
- ▶ Qual o tempo de resposta de um *pool* de processadores com  $n$  processadores?
  - ▶  $T_n = I / (nTS - nTE) = T / n$

# Modelo do *Pool* de Processadores

---

- ▶ O resultado anterior mostra que:
  - ▶ O pool de processadores pode dar um ganho linear de performance proporcional ao número de processadores.
- ▶ Por que ter então um sistema distribuído?
  - ▶ custo
  - ▶ menor variância no tempo de resposta
- ▶ Um *pool* de  $n$  processadores não é a mesma coisa que um processador  $n$  vezes mais rápido